

Differentialgleichungen

Name:

Typen

Wenn man Differentialgleichungen betrachtet, man verschiedene Typen, die mit verschiedenen Ansätzen gelöst werden können.

Oberbegriff	Name	Abk.	allg. Form.	Bsp.
	Gewöhnliche Differentialgleichung	ODE	$F(\dot{y}) = 0$ $F(x, y, \dot{y}(x), \ddot{y}(x), \dots) = 0$	$(\ddot{y})^2 = 2$
	explizite ODE		$\dot{y}^{(n)} = f(x, \dot{y}(x))$	$\dot{y}(x) = 2 \cdot y(x) + 5$
	lineare ODE		$y'(x) = A(x) \cdot y(x) + b(x)$ mit $A: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^{m \times m}$, $b: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^m$	
	partielle Differentialgleichung	PDE	$F(x, y, u)$ $F(x, y, u(x, y), \frac{\partial u(x, y)}{\partial x}, \dots, \frac{\partial^2 u(x, y)}{\partial x \partial y}, \dots) = 0$	$\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + c \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} = 0$

Ich bin mir unsicher, ob ich einen Punkt oder einen Strich nutzen will \rightarrow später anpassbar machen!

Dabei ist $\mathbb{R}^{m \times m}$ der Raum der quadratischen Matrizen der Größe m . Ein Element ist die Vandermonde-Matrix mit der folgenden Eigenschaft:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & \alpha_1 & \alpha_1^2 & \dots & \alpha_1^{n-1} \\ 1 & \alpha_2 & \alpha_2^2 & \dots & \alpha_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \alpha_n & \alpha_n^2 & \dots & \alpha_n^{n-1} \end{pmatrix} = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (\alpha_j - \alpha_i)$$

Beobachtung

Bemerkung Oftmals werden physikalische Zusammenhänge vereinfacht bevor man sie mit mathematischen Methoden bearbeitet. Das Pendel



Hier in Bild eines Pendels einfügen!

kann durch die Gleichungen

$$\left. \begin{aligned} m \cdot l \cdot \ddot{\varphi}(t) &= -m \cdot g \cdot \sin(\varphi(t)) \\ \ddot{\varphi}(t) + \frac{g}{l} \cdot \sin(\varphi(t)) &= 0 \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{nicht-lineare} \\ \text{Differentialgleichung 2. Ordnung} \end{array}$$

beschrieben werden. Aufgrund der Annäherung $\sin x \approx x$ vereinfacht sich dies zu

$$\left. \begin{aligned} m \cdot l \cdot \ddot{\varphi}(t) &= -m \cdot g \cdot \varphi(t) \\ \ddot{\varphi}(t) + \frac{g}{l} \varphi(t) &= 0 \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{lineare Diff. gl.} \\ \text{2. Ordnung} \end{array}$$

Analytisches Handwerkszeug

Def Stirlingformel

Die Stirlingformel gibt die Approximation für $n \in \mathbb{N}$
 $\ln(n!) = n \ln(n) - n + \mathcal{O}(\ln(n))$

Satz Der nächste Term in der Fehlerapproximation $\mathcal{O}(\ln(n))$
in der Stirlingformel ist $\frac{1}{2} \ln(2\pi n)$, sodass sich

$$n! \sim \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n$$

ergibt. Tatsächlich hat die Stirlingformel als
Approximationsformel für die Fakultätsfunktion
die Eigenschaft, dass

$$\frac{n!}{\sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n} \rightarrow 1 \quad (n \rightarrow \infty)$$

Beweis siehe Wikipedia

Weiteres analytisches Handwerkszeug beinhaltet

Faltung das mit $f * g^{\mathbb{F}} = g * f$

mehrdimensionale Integration das mit $\int_{\mathbb{R}^d} = \int_{\mathbb{R}} \dots \int_{\mathbb{R}}$